8.1. Кососимметричные полинейные формы. Функция $M \times \cdots \times M \to K$ от m аргументов из K-модуля M называется *полилинейной формой* 1 , если она линейна по каждому своему аргументу при фиксированных остальных, т. е.

$$\omega(\ldots, \lambda u + \mu w, \ldots) = \lambda \omega(\ldots, u, \ldots) + \mu \omega(\ldots, w, \ldots) , \qquad (8-1)$$

где обозначенные многоточиями аргументы во всех трёх членах неизменны. Полилинейная форма называется *кососимметричной*, если она обращается в нуль, когда какие-нибудь два аргумента совпадают. Каждая полилинейная кососимметричная форма *знакопеременна* в том смысле, что её значение меняет знак при перестановке любых двух аргументов. В самом деле, если форма ω полилинейна и кососимметрична, то для любых $u, w \in M$

$$\omega(\dots, u, \dots, w, \dots) + \omega(\dots, w, \dots, u, \dots) =$$

$$= \omega(\dots, u, \dots, u, \dots) + \omega(\dots, u, \dots, w, \dots) + \omega(\dots, w, \dots, u, \dots) + \omega(\dots, w, \dots, w, \dots) =$$

$$= \omega(\dots, u + w, \dots, u + w, \dots) = 0,$$

где обозначенные многоточиями аргументы во всех членах не меняются.

Упражнение 8.1. Покажите, что если 2 = 1 + 1 не делит нуль в K, то знакопеременность равносильна кососимметричности.

Полилинейные формы образуют K-модуль относительно обычных операций сложения функций и умножения функций на константы, а кососимметричные формы составляют в нём подмодуль.

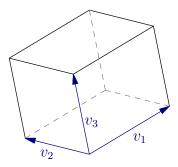


Рис. 8>1. Параллелепипед.

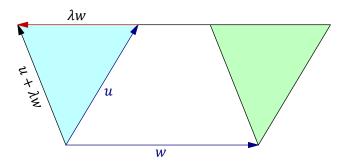


Рис. 8<2. Параллельный перекос.

Пример 8.1 (форма объёма на векторном пространстве)

Ненулевая функция от n аргументов $\omega: V \times \cdots \times V \to \mathbb{R}$ на n-мерном векторном пространстве V над полем \mathbb{R} называется объёмом ориентированного n-мерного параллелепипеда или формой n-мерного объёма, если её значение не меняется при добавлений к любому из аргументов произвольной кратности любого другого аргумента, т. е.

$$\omega(\ldots, u + \lambda w, \ldots, w, \ldots) = \omega(\ldots, u, \ldots, w, \ldots), \qquad (8-2)$$

а при умножении любого из аргументов на скаляр её значение умножается на этот скаляр, т. е.

$$\omega(\dots, \lambda v, \dots) = \lambda \, \omega(\dots, v, \dots). \tag{8-3}$$

 $^{^{1}}$ Или m-линейной формой на M, когда важно явно указать количество аргументов.

На геометрическом языке эти свойства означают, что объём параллелепипеда, натянутого на векторы v_1,\ldots,v_n , как на рис. $8\diamond 1$, умножается на λ при умножении любого ребра на λ , и не меняется при сдвиге двух противоположных (n-1)-мерных граней друг относительно друга в направлении какого-нибудь параллельного этим граням ребра (параллельная проекция происходящего на двумерную плоскость, порождённую ребром, вдоль которого делается сдвиг, и ребром, соединяющим сдвигаемые грани, изображена на рис. $8\diamond 2$ выше). Каждая форма n-мерного объёма ω кососимметрична и полилинейна. Первое вытекает из того, что форма объёма обращается в нуль, если один из аргументов линейно выражается через остальные. Скажем, если $v_1 = \lambda_2 v_2 + \cdots + \lambda_n v_n$, то

$$\begin{split} \omega(v_1,\dots,v_n) &= \omega(\lambda_2 v_2 + \, \cdots \, + \lambda_n v_n, \, v_2,\dots,v_n) = \\ &= \omega(0 + \lambda_2 v_2 + \, \cdots \, + \lambda_n v_n, v_2,\dots,v_n) = \omega(0,v_2,\dots,v_n) = \\ &= \omega(0 \cdot 0, v_2,\dots,v_n) = 0 \cdot \omega(0,v_2,\dots,v_n) = 0 \,. \end{split}$$

Равенство ω (..., $\lambda u + \mu w$, ...) = λ ω (..., u, ...) + μ ω (..., w, ...) тривиальным образом выполнено, когда оба набора аргументов в его правой части линейно зависимы: в этом случае набор аргументов в левой части тоже линейно зависим, и обе части (??) нулевые, поскольку линейная зависимость над полем означает, что один из векторов линейно выражается через остальные, и по предыдущему форма объёма обращается на таких векторах в нуль. Поэтому без ограничения общности можно считать, что аргументы первого слагаемого в правой части образуют базис пространства V. Тогда $w = \varrho u + v$, где v является линейной комбинацией остальных n-1 аргументов, и левая часть равенства равна

$$\omega(\ldots,\lambda u + \mu\varrho u + \mu v,\ldots) = \omega(\ldots,(\lambda + \mu\varrho)u,\ldots) = (\lambda + \mu\varrho)\omega(\ldots,u,\ldots),$$

а второе слагаемое правой части переписывается как $\mu\omega$ $(..., \varrho u + v, ...) = \mu\varrho \cdot \omega$ (..., u, ...), что и доказывает линейность.

Наоборот, любая n-линейная кососимметричная форма на n-мерном векторном пространстве является формой объёма, поскольку условие (8-3) является составной частью линейности, а условие (8-2) вытекает из линейности и кососимметричности: ω (..., $u+\lambda w$, ..., w, ...) = ω (..., u, ..., w, ...) + $\lambda \omega$ (..., w, ..., w, ...) = ω (..., w, ..., w, ...).

8.1.1. Ключевое вычисление. Если модуль $N \simeq K^n$ свободен ранга n, и набор векторов $e = (e_1, \ldots, e_n)$ образует базис N над K, то значение произвольной n-линейной кососимметричной формы $\omega: M \times \cdots \times M \to K$ на любом наборе векторов $(v_1, \ldots, v_n) = (e_1, \ldots, e_n)$ C, где в j-том столбце матрицы C стоят координаты вектора v_j в базисе e, выражается через значение $\omega(e_1, \ldots, e_n)$. В самом деле, поскольку ω линейна по каждому аргументу,

$$\omega(v_1,\ldots,v_n) = \omega\Big(\sum_{i_1} e_{i_1}c_{i_11},\ldots,\sum_{i_n} e_{i_n}c_{i_nn}\,\Big) = \sum_{i_1,\ldots,i_n} c_{i_11}\cdots c_{i_nn}\omega\left(e_{i_1},\ldots,e_{i_n}\right)\,.$$

Так как при совпадении каких-либо двух аргументов форма ω зануляется, в последней сумме отличны от нуля только слагаемые с попарно разными индексами i_1,\ldots,i_n . Каждый такой набор индексов имеет вид $g(1),\ldots,g(n)$, где $g:\{1,\ldots,n\} \hookrightarrow \{1,\ldots,n\}$ — некоторая биекция. Множество всех таких биекций обозначается S_n и называется группой перестановок n символов или n-той симметрической группой. Перестановка, меняющая местами какие-либо два элемента i,j и

оставляющая все остальные элементы на месте, обозначается σ_{ij} и называется *транспозицией* i-го и j-го элементов.

Упражнение 8.2. Убедитесь, что каждая перестановка $g \in S_n$ является композицией транспозиций.

Разложение перестановки в композицию транспозиций не единственно: например, транспозицию $\sigma_{13}=(3,2,1)\in S_3$ иначе можно записать как $\sigma_{12}\sigma_{23}\sigma_{12}$ или как $\sigma_{23}\sigma_{12}\sigma_{23}$. Тем не менее, чётность количества транспозиций, в композицию которых раскладывается данная перестановка g, не зависит от способа разложения.

8.1.2. Отступление: знак и длина перестановки. Назовём упорядоченную пару i < j элементов множества $\{1,\dots,n\}$ инверсной для перестановки $g = (g_1,g_2,\dots,g_n) \in S_n$, если $g_i > g_j$. Таким образом, каждая перестановка $g \in S_n$ разбивает множество всех n(n-1)/2 упорядоченных пар i < j на два непересекающихся подмножества — инверсные пары и неинверсные пары. Количество $\ell(g)$ инверсных пар перестановки g называется числом инверсий или длиной перестановки g.

Упражнение 8.3. Найдите $\max \ell(g)$ по всем $g \in S_n$ и укажите все перестановки на которых он достигается.

Число $\operatorname{sgn}(g) \stackrel{\text{def}}{=} (-1)^{\ell(g)}$ называется *знаком* перестановки g. Перестановка g называется $\stackrel{\text{def}}{=} (-1)^{\ell(g)}$ называется $\operatorname{sgn}(g) = 1$ и нечётной, если $\operatorname{sgn}(g) = -1$.

Лемма 8.1

 $\mathrm{sgn}(g\sigma_{ij}) = -\,\mathrm{sgn}(g)$ для любой перестановки $g=(g_1,g_2,\ldots,g_n)$ и любой транспозиции σ_{ij}

Доказательство. Перестановки

$$g = (g_1, \dots, g_{i-1}, \mathbf{g}_i, g_{i+1}, \dots, g_{i-1}, \mathbf{g}_j, g_{j+1}, \dots, g_n)$$

$$g\sigma_{ij} = (g_1, \dots, g_{i-1}, \mathbf{g}_i, g_{i+1}, \dots, g_{i-1}, \mathbf{g}_i, g_{j+1}, \dots, g_n)$$
(8-4)

отличаются друг от друга транспозицией элементов g_i и g_j , стоящих на i-том и j-том местах перестановки g. В этих двух перестановках пара (i,j), а также 2(j-i-1) пар вида (i,m) и (m,j) с произвольным m из промежутка i < m < j имеют противоположную инверсность, а инверсность всех остальных пар одинакова.

Следствие 8.1

Если перестановка g является композицией m транспозиций, то $\mathrm{sgn}(g) = (-1)^m$ и чётность перестановки совпадает с чётностью числа m.

Доказательство. Тождественная перестановка не имеет инверсных пар и, стало быть, чётна. В силу леммы, перестановка получающаяся из тождественной умножением на m транспозиций, имеет чётность $(-1)^m$.

Упражнение 8.4. Убедитесь, что ${\rm sgn}(gh)={\rm sgn}(g)\,{\rm sgn}(h)$, т. е. отображение ${\rm sgn}:S_n\to\{\pm 1\}$ является гомоморфизмом групп.

Пример 8.2 (правило ниточек)

Чётность числа инверсных пар может быть определена следующим наглядным способом, известным как *правило ниточек* 1 . Запишем исходные числа и их перестановку друг под другом, как на рис. 8 \diamond 3, и соединим одинаковые числа нитями так, чтобы ни одна из нитей не вылезала за пределы прямоугольника, образованного четырьмя угловыми числами, и чтобы все точки пересечения нитей были простыми двойными 2 . Тогда чётность числа инверсных пар равна чётности числа точек пересечения нитей.

Упражнение 8.5. Докажите это и найдите при помощи правила ниточек чётность перестановки $(i_1,\ldots,i_k,j_1,\ldots,j_m)$, в которой $i_1 < i_2 < \ldots < i_k$ и $j_1 < j_2 < \ldots < j_m$.

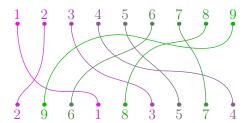


Рис. 8 \diamond **3.** sgn(2, 9, 6, 1, 8, 3, 5, 7, 4) = +1 (всего 18 пересечений).

8.1.3. Определитель матрицы. Продолжим вычисление, начатое в n° 8.1.1 выше. В силу знакопеременности формы ω , для каждой перестановки $g \in S_n$ выполняется равенство

$$\omega(e_{g(1)},\dots,e_{g(n)})=\mathrm{sgn}(g)\omega(e_1,\dots,e_n)\,,$$

где знак ${
m sgn}(g)=\pm 1$ перестановки g равен +1 для чётных перестановок, и -1 для нечётных. Таким образом, для свободного модуля ранга n с базисом e_1,\ldots,e_n значение любой n-линейной кососимметричной формы ω на произвольном наборе векторов $(v_1,\ldots,v_n)=(e_1,\ldots,e_n)$ C выражается через её значение на базисе по формуле

$$\omega(v_1,\ldots,v_n) = \omega(e_1,\ldots,e_n) \cdot \sum_{g \in S_n} \operatorname{sgn}(g) c_{g(1)1} c_{g(2)2} \cdots c_{g(n)n} \,. \tag{8-5}$$

Правая сумма называется определителем $n \times n$ матрицы $C = (c_{ij})$ и обозначается

$$\det \mathcal{C} \stackrel{\text{def}}{=} \sum_{g \in S_n} \operatorname{sgn}(g) c_{g(1)1} c_{g(2)2} \cdots c_{g(n)n}. \tag{8-6}$$

Таким образом, для вычисления определителя следует всеми возможными способами выбирать n элементов в матрице C так, чтобы в каждой строке и в каждом столбце был выбран ровно один элемент. Клетки, где находятся выбранные элементы, задают биекцию $g: j \mapsto g(j)$ из множества столбцов в множество строк матрицы C. Каждую выбранную n-ку элементов следует перемножить и умножить на знак перестановки g, которую она задаёт. Полученные таким образом n! произведений складываются.

¹Этот способ не слишком эффективен, когда требуется отыскать знак конкретной перестановки длинного набора чисел — обычно быстрее бывает разложить перестановку в композицию непересекающихся циклов и воспользоваться тем, что циклы чётной длины нечётны, а циклы нечётной длины чётны. Однако правило ниточек часто оказывается полезным при анализе абстрактных перестановок.

 $^{^{2}}$ Т. е. в каждой точке пересечения встречается ровно две нити, причём их касательные в точке пересечения различны.

Пример 8.3

Определители матриц размера 2×2 и 3×3 имеют вид

$$\det \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} \\ c_{21} & c_{22} \end{pmatrix} = c_{11}c_{22} - c_{12}c_{21}$$
 (8-7)

$$\det\begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} \\ c_{21} & c_{22} \end{pmatrix} = c_{11}c_{22} - c_{12}c_{21}$$

$$\det\begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} \end{pmatrix} = c_{11}c_{22}c_{33} + c_{13}c_{21}c_{32} + c_{12}c_{23}c_{31} - c_{11}c_{22}c_{33} - c_{11}c_{22}c_{31} - c_{12}c_{21}c_{33}$$

$$(8-8)$$

Во втором равенстве сначала выписаны тождественная и две циклических перестановки, потом — три транспозиции.

Пример 8.4 (определитель треугольной матрицы)

Если матрица C верхнетреугольная¹, т. е. $c_{ij} = 0$ при i > j, то единственным ненулевым слагаемым в сумме (8-6) будет произведение диагональных элементов матрицы C, отвечающее тождественной перестановке $g = \mathrm{Id}$. Таким образом, для верхнетреугольной матрицы C определитель $\det C = \prod_i c_{ii}$. В частности, $\det E = 1$.

Предложение 8.1

Для любой квадратной матрицы C выполняется равенство $\det C = \det C^t$.

Доказательство. Суммы (8-6), вычисляющие $\det C$ и $\det C^t$, состоят из одних и тех же произведений всевозможных n-ок элементов матрицы, устанавливающих биекцию $g:j\mapsto g_i$ между номерами столбцов и номерами строк, только в первой из сумм отвечающее такой биекции произведение берётся со знаком $\mathrm{sgn}(g)$, а во второй — со знаком $\mathrm{sgn}(g^{-1})$. Но обратные друг другу перестановки имеют одинаковую чётность: если $g = \sigma_1 \sigma_2 \cdots \sigma_m$, где σ_i — транспозиции, то $g^{-1}=\sigma_m\sigma_{m-1}\cdots\sigma_1$ в силу равенства $\sigma_i\sigma_i=\mathrm{Id}$.

Предложение 8.2

Определитель линеен по каждому столбцу матрицы ${\cal C}$ и обращается в нуль, если какие-то два столбца совпадают.

Доказательство. Первое вытекает из формулы (8-6): так как каждое из суммируемых произведений линейно зависит от каждого столбца, вся сумма тоже линейна по каждому столбцу. Если i-й столбец матрицы $\mathcal C$ совпадает с j-м, то в сумме (8-6) слагаемое, отвечающее перестановке gсократится со слагаемым, отвечающим перестановке $h=g\sigma_{ij}$, где σ_{ij} меняет местами i и j, а все остальные номера оставляет на месте. В самом деле, $\mathrm{sgn}(h) = -\mathrm{sgn}(g)$, а отвечающие hи g произведения матричных элементов совпадают: $\cdots c_{h(i)i} \cdots c_{h(j)j} \cdots = \cdots c_{g(j)i} \cdots c_{g(i)j} \cdots = \cdots$ $= \cdots c_{g(j)j} \cdots c_{g(i)i} \cdots = \cdots c_{g(i)i} \cdots c_{g(j)j} \cdots.$

Следствие 8.2

Определитель $n \times n$ -матрицы является n-линейной кососимметричной функцией как столбцов, так и строк.

¹См. прим. 7.8 на стр. 104.

Следствие 8.3

Модуль n-линейных кососимметричных форм на свободном модуле ранга n с базисом e_1,\ldots,e_n свободен и имеет ранг 1. Базисным элементом этого модуля является форма ω_e , принимающая на векторах $(v_1,\ldots,v_n)=(e_1,\ldots,e_n)\cdot \mathcal{C}$ значение $\omega_e(v_1,\ldots,v_n)=\det \mathcal{C}$. Координатой произвольной n-линейной кососимметричной формы ω в этом базисе является число $\omega(e_1,\ldots,e_n)$.

Доказательство. Форма ω_e полилинейна и кососимметрична по предл. 8.2. Она не является тождественно нулевой, поскольку $\omega_e(e_1,\ldots,e_n)=\det E=1$, как мы видели в прим. 8.4. По форм. (8-5) на стр. 109 для любой полилинейной кососимметричной формы ω и любого набора векторов $(v_1,\ldots,v_n)=(e_1,\ldots,e_n)\cdot C$ выполняется равенство

$$\omega(v_1,\ldots,v_n)=\omega(e_1,\ldots,e_n)\cdot\det\mathcal{C}=\omega(e_1,\ldots,e_n)\omega_e(v_1,\ldots,v_n),$$

означающее, что ω пропорциональна ω_e и коэффициент пропорциональности определяется формой ω однозначно.

8.1.4. Определитель линейного эндоморфизма. Мы по-прежнему обозначаем через N свободный K-модуль ранга n. Всякое K-линейное отображение $F: N \to N$ задаёт K-линейное отображение модуля n-линейных кососимметричных форм на N в себя, переводящее каждую форму $\omega: N \times \cdots \times N \to K$ в форму $\omega_F: N \times \cdots \times N \to K$, значения которой вычисляются по правилу

$$\omega_F(v_1,\ldots,v_n)\stackrel{\text{def}}{=} \omega\left(Fv_1,\ldots,Fv_n\right).$$

Упражнение 8.6. Убедитесь, что форма ω_F полилинейна, кососимметрична и линейно зависит от ω .

Упражнение 8.7. Убедитесь, что всякий линейный эндоморфизм K-модуля, порождённого одним элементом, является умножением на константу.

Таким образом, отображение $\omega\mapsto\omega_F$ умножает все n-линейные кососимметричные формы на одно и то же число. Это число обозначается $\det F$ и называется $\operatorname{onpedeлumeлem}$ линейного эндоморфизма $F:V\to V$. Поскольку для любого базиса $\mathbf{e}=(e_1,\ldots,e_n)$ в N векторы $(Fe_1,\ldots,Fe_n)=(e_1,\ldots,e_n)$ F_e , где F_e — матрица оператора F в базисе \mathbf{e} , для базисной формы $\omega=\omega_e$, построенной по базису \mathbf{e} согласно сл. 8.3, имеем

$$\omega_F(e_1,\ldots,e_n) = \omega_e(Fe_1,Fe_2,\ldots,Fe_n) = \omega_e(e_1,\ldots,e_n) \cdot \det F_e$$
,

откуда $\det(F) = \det F_e$. Таким образом, определитель линейного эндоморфизма равен определителю его матрицы в любом базисе и не зависит от выбора базиса.

Поскольку при последовательном выполнении операторов $G: M \to M$ и $F: M \to M$ преобразование $\omega \mapsto \omega_G$ умножает каждую форму ω на $\det G$, а преобразование $\omega \mapsto \omega_F$ умножает каждую форму ω на $\det F$, мы заключаем, что преобразование $\omega \mapsto \omega_{FG}$ умножает каждую форму ω на произведение $\det(F) \cdot \det(G)$. Таким образом, для любых двух линейных эндоморфизмов $F, G: M \to M$ выполняется равенство

$$\det(FG) = \det(F)\det(G) \tag{8-9}$$

В частности, $\det(FG) = \det(GF)$. Применяя это равенство к линейным эндоморфизмам

$$A: x \mapsto Ax \quad u \quad B: x \mapsto Bx$$

координатного модуля K^n , заданным в его стандартном базисе любыми матрицами A и B, мы заключаем, что для квадратных матриц с элементами из произвольного коммутативного кольца K выполняется равенство

$$\det(AB) = \det(A)\det(B). \tag{8-10}$$

В частности, беря в качестве K кольцо многочленов $\mathbb{Z}[a_{ij},b_{ij}]$ с целыми коэффициентами от $2n^2$ независимых переменных a_{ij} и b_{ij} , а в качестве $A=(a_{ij})$ и $B=(b_{ij})$ матрицы, элементами которых являются эти переменные, мы заключаем, что равенство (8-10) представляет собою формальное тождество на независимые коммутирующие переменные a_{ij} и b_{ij} .

Следствие 8.4

Если квадратная матрица $A \in \operatorname{Mat}_n(K)$ обратима, то её определитель $\det A$ обратим в K.

Доказательство. Вычисляя определители обеих частей равенства $A \cdot A^{-1} = E$, получаем $\det(A) \cdot \det(A^{-1}) = \det(E) = 1$.

8.2. Присоединённая матрица и правила Крамера. Для векторов v_1, \dots, v_n из координатного модуля K^n обозначим через $\det(v_1, \dots, v_n)$ определитель матрицы, составленной из координат этих векторов. Поскольку определитель не меняется при транспонировании, не имеет значения как записываются координаты — по строкам или по столбцам.

Предложение 8.3 (первое правило Крамера)

Если векторы v_1,\dots,v_n образуют базис в K^n , то $\det(v_1,\dots,v_n)$ обратим в K и i-тая координата произвольного вектора $w=x_1v_1+x_2v_2+\dots+x_nv_n$ в этом базисе равна

$$x_{i} = \frac{\det(v_{1}, \dots, v_{i-1}, w, v_{i+1}, \dots, v_{n})}{\det(v_{1}, \dots, v_{n})}.$$
(8-11)

Доказательство. Если векторы $v_1,\dots,v_n\in \mathbb{k}^n$ образуют базис, то матрица их координат обратима по предл. 7.1 на стр. 96, а значит, $\det(v_1,\dots,v_n)$ обратим по сл. 8.4. Применяя к обеим частям равенства $w=x_1e_1+\dots+x_ne_n$ линейную функцию

$$K^n \to K$$
, $u \mapsto \det (v_1, \dots, v_{i-1}, u, v_{i+1}, \dots, v_n)$,

получаем равенство $\det \left(v_1,\dots,v_{i-1},w,v_{i+1},\dots,v_n\right)=x_i\cdot\det(v_1,\dots,v_n).$

8.2.1. Присоединённая матрица. Для квадратной матрицы $C = (c_{ij}) \in \operatorname{Mat}_n(K)$ обозначим через C_{ij} подматрицу размера $(n-1) \times (n-1)$, которая получается из C удалением i-й строки и j-го столбца. Число $(-1)^{i+j} \det C_{ij}$ называется алгебраическим дополнением к элементу c_{ij} матрицы C. Транспонированная к матрице из алгебраических дополнений матрица

$$C^{\vee} = \left(c_{ij}^{\vee}\right)$$
, где $c_{ij}^{\vee} = (-1)^{i+j} \det C_{ji}$,

называется присоединённой 1 к матрице C.

Предложение 8.4 (формула для обратной матрицы) Если матрица $C\in {
m Mat}_n(K)$ обратима, то $C^{-1}=\frac{1}{\det C}\,C^\vee.$

 $^{^{1}}$ По-английски adjunct.

Доказательство. Если матрица C обратима, то её столбцы v_1, \ldots, v_n образуют базис \boldsymbol{v} координатного модуля K^n . Стандартный базис $\boldsymbol{e} = (e_1, \ldots, e_n)$ в K^n выражается через него по формуле $\boldsymbol{e} = \boldsymbol{v} \, C^{-1}$. Таким образом, i-й элемент j-го столбца матрицы C^{-1} является коэффициентом при v_i в разложении вектора e_i по базису \boldsymbol{v} . По правилу Крамера он равен

$$\frac{\det (v_1,\ldots,v_{i-1},e_j,v_{i+1},\ldots,v_n)}{\det C}.$$

В числителе стоит определитель матрицы, имеющей в i-м столбце ровно один ненулевой элемент — единицу, стоящую в j-й строке. Переставим её в верхний левый угол, сделав i-1 транспозиций столбцов и j-1 транспозиций строк:

$$\det \left(v_1, \dots, v_{i-1}, \ e_j, \ v_{i+1}, \dots, v_n\right) = (-1)^{i-1} \det \left(e_j, v_1, \dots, v_{i-1}, \ v_{i+1}, \dots, v_n\right) =$$

$$= (-1)^{i+j-2} \det \begin{pmatrix} 1 & c_{j,1} & \cdots & c_{j,i-1} & c_{j,i+1} & \cdots & c_{j,n} \\ 0 & c_{1,2} & \cdots & c_{1,i-1} & c_{1,i+1} & \cdots & c_{1,n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & c_{j-1,2} & \cdots & c_{j-1,i-1} & c_{j-1,i+1} & \cdots & c_{j-1,n} \\ 0 & c_{j+1,2} & \cdots & c_{j+1,i-1} & c_{j+1,i+1} & \cdots & c_{j+1,n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & c_{n,1} & \cdots & c_{n,i-1} & c_{n,i+1} & \cdots & c_{n,n} \end{pmatrix}.$$

Ненулевой вклад в этот определитель дают только перестановки, оставляющие 1 на месте. Сумма произведений матричных элементов, отвечающих таким перестановкам, равна определителю $(n-1)\times (n-1)$ -матрицы, получающейся удалением j-й строки и i-го столбца из матрицы C. Тем самым, $\det \left(v_1,\ldots,v_{i-1},e_i,v_{i+1},\ldots,v_n\right)=c_i^\vee$.

Пример 8.5

Матрицы размеров 2×2 и 3×3 с определителем 1 обращаются по формулам

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} (c_{22}c_{33} - c_{23}c_{32}) & -(c_{12}c_{33} - c_{13}c_{31}) & (c_{12}c_{23} - c_{13}c_{22}) \\ -(c_{21}c_{33} - c_{23}c_{31}) & (c_{11}c_{33} - c_{13}c_{31}) & -(c_{11}c_{23} - c_{13}c_{21}) \\ (c_{21}c_{32} - c_{22}c_{31}) & -(c_{11}c_{32} - c_{12}c_{32}) & (c_{11}c_{22} - c_{12}c_{21}) \end{pmatrix}$$

Для матриц с отличным от единицы определителем все матричные элементы в правых частях надо поделить на определитель матрицы из левой части.

Лемма 8.2

Покажите, что над бесконечным полем \Bbbk многочлен $f(x_1,\ldots,x_m)\in \Bbbk[x_1,\ldots,x_m]$ принимает нулевое значение в каждой точке аффинного координатного пространства \Bbbk^m если и только если все его коэффициенты нулевые.

Доказательство. Индукция по числу переменных m. При m=1 ненулевой многочлен $f(x_1) \in \mathbb{k}[x_1]$ имеет не более $\deg f$ корней, а значит, не может обращаться в нуль во всех точках бесконечной прямой \mathbb{k}^1 . При m>1 перепишем f как многочлен от x_m с коэффициентами из $\mathbb{k}[x_1,\ldots,x_{m-1}]$:

$$f(x_1, \dots, x_m) = \sum_{k \geqslant 0} f_k(x_1, \dots, x_{m-1}) \cdot x_m^k,$$

Так как для любой точки $p=(p_1,\dots,p_{m-1})\in \mathbb{k}^{m-1}$ многочлен от одной переменной

$$f_p(x_m) = \sum_{k \geq 0} f_k(p) \cdot x_m^k \in \Bbbk[x_m]\,,$$

полученный подстановкой координат точки p во все коэффициенты предыдущей формулы, тождественно зануляется на всей прямой, по уже доказанному все $f_k(p)=0$ для всех $p\in \mathbb{k}^{m-1}$. По индукции, все коэффициенты всех многочленов $f_k(x_1,\dots,x_{m-1})$ нулевые. Значит и у f все коэффициенты нулевые.

Теорема 8.1

Обозначим через $K=\mathbb{Z}[c_{ij}]$ кольцо многочленов от n^2 переменных c_{ij} , где $1\leqslant i,j\leqslant n$, а через $\mathcal{C}=\left(c_{ij}\right)\in\mathrm{Mat}_n(K)$ матрицу, элементами которой являются эти переменные. В кольце $\mathrm{Mat}_n(K)$ матриц с элементами из K выполняется равенство

$$C \cdot C^{\vee} = C \cdot C^{\vee} = \det(C) \cdot E. \tag{8-12}$$

Доказательство. Приравнивая соответственные матричные элементы в правой и левой части равенства (8-12), мы получаем набор из n^2 равенств между многочленами с целыми коэффициентами от переменных c_{ij} . Чтобы доказать каждое такое равенство, достаточно проверить, что оно превращается в верное числовое равенство для всех наборов из n^2 численных значений $c_{ij} \in \mathbb{R}$. Более того, поскольку многочлены являются непрерывными функциями $\mathbb{R}^{n^2} \to \mathbb{R}$, численные равенства достаточно проверять не всюду, а на некотором всюду плотном подмножестве в \mathbb{R}^{n^2} .

Упражнение 8.8 (по анализу). Убедитесь в этом, а также в том, что для любого ненулевого многочлена $f \in \mathbb{R}[x_1, \dots, x_m]$ множество $\mathcal{D}(f) = \{p \in \mathbb{R}^m \mid f(p) \neq 0\}$ всюду плотно в \mathbb{R}^m .

Таким образом, достаточно проверить равенство (8-12) для всех числовых матриц $C \in \operatorname{Mat}_n(\mathbb{R})$, имеющих $\det C \neq 0$. Столбцы такой матрицы линейно независимы, так как если бы один из них линейно выражался через другие, определитель был бы нулевым. Таким образом, столбцы матрицы C образуют базис векторного пространства \mathbb{R}^n , а значит, матрица C обратима и для неё выполняется предл. 8.4, а с ним и формула (8-12).

Следствие 8.5

Квадратная матрица C с элементами в произвольном коммутативном кольце K с единицей обратима если и только если $\det C$ обратим в K, и в этом случае обратная матрица вычисляется согласно предыдущему предл. 8.4.

Следствие 8.6

Векторы $v_1, \ldots, v_n \in K^n$ тогда и только тогда образуют базис в K^n , когда $\det(v_1, \ldots, v_n)$ обратим в K, и в этом случае коэффициенты линейного выражения произвольного вектора через этот базис находятся по правилу Крамера из предл. 8.3 на стр. 112.

Предложение 8.5 (разложение определителя по i-й строке или i-у стольцу) В кольце $n \times n$ матриц $\mathrm{Mat}_n(K)$ с элементами из кольца $K = \mathbb{Z}[c_{i,i}]$ выполняется равенство

$$\det C = \sum_{k=1}^{n} (-1)^{k+i} c_{ik} \det C_{ik} = \sum_{k=1}^{n} (-1)^{k+i} c_{ki} \det C_{ki}.$$

Доказательство. Соотношения получаются приравниванием (i,i)-тых диагональных элементов матриц из правой и левой части (8-12).

Пример 8.6

Раскладывая определитель 3 × 3 по первому столбцу, получаем

$$\det \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} \end{pmatrix} = c_{11} \left(c_{22} c_{33} - c_{23} c_{32} \right) - c_{21} \left(c_{12} c_{33} - c_{13} c_{32} \right) + c_{31} \left(c_{12} c_{23} - c_{13} c_{22} \right).$$

что согласуется с прямым вычислением из прим. 8.3.

Пример 8.7 (однородные системы из n линейных уравнений на n+1 неизвестных) Пространство решений системы из n линейных уравнений

$$\begin{cases} a_{10}x_0 + a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n = 0 \\ a_{20}x_0 + a_{21}x_1 + \dots + a_{2n}x_n = 0 \\ \dots \dots \dots \dots \\ a_{n0}x_1 + a_{n1}x_1 + \dots + a_{nn}x_n = 0 \end{cases}$$
(8-13)

на n+1 неизвестных (x_0,x_1,\ldots,x_n) , рассматриваемых как вектор-столбец координатного пространства \mathbb{k}^{n+1} над произвольным полем \mathbb{k} , является аннулятором линейной оболочки строк матрицы

$$A = \begin{pmatrix} a_{1,0} & a_{1,1} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,0} & a_{2,1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \cdots & \cdots & \vdots \\ a_{n,0} & a_{n,1} & \cdots & a_{n,n} \end{pmatrix}$$

в двойственном координатном пространстве \mathbb{k}^{n+1} *. Если строки этой матрицы линейно независимы, пространство решений системы (8-13) одномерно, и базисный вектор в этом подпространстве можно указать явно. Для этого обозначим через

$$A_{i} \stackrel{\text{def}}{=} (-1)^{i} \det \begin{pmatrix} a_{1,0} & \cdots & a_{1,i-1} & a_{1,i+1} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,0} & \cdots & a_{2,i-1} & a_{2,i+1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n,0} & \cdots & a_{n,i-1} & a_{n,i+1} & \cdots & a_{n,n} \end{pmatrix}$$
(8-14)

определитель $n \times n$ матрицы, получающихся из A выкидыванием i-го столбца. Покажем, что уравнения (8-13) линейно независимы если и только если вектор $a=(A_0,A_1,\ldots,A_n)\neq 0$, и в этом случае вектор a порождает одномерное пространство решений системы (8-13).

Для этого допишем к матрице A сверху ещё одну копию её i-той строки. Определитель получившейся матрицы размера $(n+1)\times (n+1)$ равен нулю. Раскладывая его по верхней строке, получаем $a_{i0}A_0+a_{i1}A_1+\cdots+a_{in}A_n=0$. Тем самым, вектор $a=(A_0,A_1,\ldots,A_n)$ в любом случае является решением системы (8-13). Если строки матрицы A линейно зависимы, то и строки всех матриц (8-14) линейно зависимы с теми же самыми коэффициентами. Поэтому все компоненты вектора A в таком случае нулевые. Если же ковекторы $\alpha_i=(a_{i,0},a_{i,1},\ldots,a_{i,n})$ линейно

независимы в \mathbb{k}^{n+1} *, то по лемме о замене их можно дополнить до базиса в \mathbb{k}^{n+1} * одним из стандартных базисных ковекторов e_i^* . Определитель матрицы

$$\begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ a_{10} & \cdots & \cdots & a_{1i} & \cdots & \cdots & a_{ni} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n0} & \cdots & \cdots & a_{ni} & \cdots & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix},$$

в строки которой записаны координаты базисных ковекторов $e_i^*, \alpha_1, \dots, \alpha_n$, отличен от нуля. Раскладывая его по первой строке, видим, что он равен $(-1)^i A_i$, откуда $A_i \neq 0$.

8.3. Тождество Гамильнотна – Кэли. Для любого коммутативного кольца K с единицей кольцо $n \times n$ матриц $\operatorname{Mat}_n(K[t])$ с элементами из кольца многочленов K[t] совпадает с кольцом многочленов $\operatorname{Mat}_n(K)[t]$ от переменной t с коэффициентами в кольце матриц $\operatorname{Mat}_n(K)$, поскольку каждую матрицу, в клетках которой стоят многочлены от t, можно записать как многочлен от t с матричными коэффициентами и наоборот. Например,

$$\begin{pmatrix} 3t^2 + 2t & t^3 - 1 \\ 2t + 3 & t^3 + t - 1 \end{pmatrix} = t^3 \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + t^2 \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} .$$

Определение 8.1

Для матрицы $A = (a_{ij}) \in \operatorname{Mat}_n(K)$ многочлен

$$\chi_{\Delta}(t) \stackrel{\text{def}}{=} \det(tE - A) = t^n - \sigma_1(A) \cdot t^{n-1} + \dots + (-1)^{n-1} \sigma_{n-1}(A) \cdot t + (-1)^n \sigma_n(A) \in K[t]$$

называется характеристическим многочленом матрицы A. Коэффициент при t^{n-k} в характеристическом многочлене обозначается через $(-1)^k \sigma_k(A)$.

Упражнение 8.9. Убедитесь, что число $\sigma_k(A) \in K$ равно сумме определителей всех таких $k \times k$ подматриц матрицы A, главная диагональ которых является подмножеством главной диагонали матрицы A. В частности, $\sigma_1(A) = \operatorname{tr}(A)$ и $\sigma_n(A) = \det A$.

Теорема 8.2 (тождество Гамильтона – Кэли)

Пусть, как и выше, $K=\mathbb{Z}[a_{ij}]$ является кольцом многочленов от n^2 переменных a_{ij} . Тогда в кольце матриц $\mathrm{Mat}_n(K)$ для матрицы $A=(a_{ij})$ выполняется равенство $\chi_A(A)=0$.

Доказательство. Подставляя в форм. (8-12) на стр. 114 вместо C матрицу tE-A, где E — единичная матрица размера $n \times n$, заключаем, что в кольце $\mathrm{Mat}_n(K[t])$ выполняется равенство

$$\det(tE - A) \cdot E = (tE - A)(tE - A)^{\vee}$$

где $(tE-A)^{\vee}$ — присоединённая 2 к (tE-A) матрица. Перепишем это равенство в виде равенства между многочленами от t с коэффициентами в кольце матриц $\mathrm{Mat}_n(K)$:

$$t^n \cdot E - \sigma_1(A) t^{n-1} \cdot E + \cdots + (-1)^n \sigma_n(A) \cdot E = (tE - A) (t^m \cdot A_m^{\vee} + \cdots + t \cdot A_1^{\vee} + A_0^{\vee}),$$

где $A_0^\vee, A_1^\vee, \dots, A_m^\vee \in \operatorname{Mat}_n(K)$ — некоторые матрицы. Подставляя в него t=A, получаем в кольце $\operatorname{Mat}_n(K)$ равенство $\chi_A(A) \cdot E=0$, откуда $\chi_A(A)=0$.

¹См. лем. 6.2 на стр. 88.

²См. n° 8.2.1 на стр. 112.

8.4. Грассмановы многочлены. Полезным алгебраическим инструментом для работы с кососимметричными формами и определителями является алгебра $\Bbbk \langle \xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n \rangle$ грассмановых многочленов от переменных $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n$ с коэффициентами из поля \Bbbk . Она определяется точно также, как и обычная алгебра многочленов, с той только разницей, что грассмановы переменные ξ_i не коммутируют, но антикоммутируют друг с другом, т. е. подчиняются соотношениям 1

$$\forall i, j \quad \xi_i \wedge \xi_j = -\xi_j \wedge \xi_i \quad \text{if} \quad \forall i \quad \xi_i \wedge \xi_i = 0, \tag{8-15}$$

где символ « \land » обозначает кососимметричное грассманово умножение, дабы отличать его от обычного коммутативного. Поскольку квадраты грассмановых переменных равны нулю, всякий ненулевой грассманов моном линеен по каждой входящей в него переменной. Иначе говоря, для каждого строго возрастающего набора $I=(i_1,i_2,\ldots,i_m)$ номеров $i_1< i_2<\ldots< i_m$ имеется грассманов моном

$$\xi_I \stackrel{\text{def}}{=} \xi_{i_1} \wedge \xi_{i_2} \wedge \dots \wedge \xi_{i_m}, \tag{8-16}$$

который при перестановке $g \in \mathcal{S}_m$ переменных $\xi_{i_1}, \, \xi_{i_2}, \, \dots, \, \xi_{i_m}$ меняет знак по правилу

$$\xi_{i_{g(1)}} \wedge \xi_{i_{g(2)}} \wedge \dots \wedge \xi_{i_{g(m)}} = \operatorname{sgn}(g) \cdot \xi_{i_1} \wedge \xi_{i_2} \wedge \dots \wedge \xi_{i_m}. \tag{8-17}$$

Мономы (8-16), занумерованные всевозможными подмножествами $I\subset\{1,\,2,\,\ldots\,,\,n\}$, составляют базис алгебры $\Bbbk\,\langle\xi_1,\xi_2,\ldots,\xi_n\rangle$ как векторного пространства над \Bbbk и перемножаются по правилу

$$\xi_I \wedge \xi_J = \begin{cases} \operatorname{sgn}(I, J) \cdot \xi_{I \sqcup J} & \operatorname{если} I \cap J = \emptyset \\ 0 & \operatorname{если} I \cap J \neq \emptyset \end{cases} \tag{8-18}$$

где $\mathrm{sgn}(I,J)=\pm 1$ обозначает знак macyющей перестановки, расставляющей в порядке возрастания набор номеров $i_1,i_2,\ldots,i_m,\,j_1,j_2,\ldots,j_k$, в котором $i_1< i_2<\ldots< i_m$ и $j_1< j_2<\ldots< j_k$. Если наборы $I=(i_1,i_2,\ldots,i_m)$ и $J=\{1,\,2,\,\ldots,\,n\} \setminus I$ дополнительны друг к другу, то согласно упр. 8.5 на стр. 109 этот знак $\mathrm{sgn}(I,J)=(-1)^{i_1+i_2+\cdots+i_m+m(m+1)/2}$.

Единственный моном старшей степени $\xi_{\mathrm{top}} \stackrel{\mathrm{def}}{=} \xi_1 \wedge \xi_2 \wedge \ldots \wedge \xi_n$ аннулируется умножением на любой грассманов многочлен с нулевым свободным членом. Однородные грассмановы многочлены степени k образуют векторное пространство размерности $\binom{n}{k}$, базис в котором составляют мономы (8-16), отвечающие всевозможным k-элементным подмножествам I. Размерность всей грассмановой алгебры $\dim \mathbb{k} \langle \xi_1, \xi_2, \ldots, \xi_n \rangle = 2^n$.

Два грассмановых монома степеней m и k коммутируют друг с другом по правилу

$$\begin{split} \left(\xi_{i_1} \wedge \xi_{i_2} \wedge \ldots \wedge \xi_{i_m}\right) \wedge \left(\xi_{j_1} \wedge \xi_{j_2} \wedge \ldots \wedge \xi_{j_k}\right) = \\ &= (-1)^{km} \left(\xi_{j_1} \wedge \xi_{j_2} \wedge \ldots \wedge \xi_{j_k}\right) \wedge \left(\xi_{i_1} \wedge \xi_{i_2} \wedge \ldots \wedge \xi_{i_m}\right), \end{split}$$

ибо при переносе каждой из k переменных ξ_j через m переменных ξ_i происходит m транспозиций. Поэтому для любых двух однородных грассмановых многочленов η и ω

$$\eta \wedge \omega = (-1)^{\deg \eta \deg \omega} \omega \wedge \eta. \tag{8-19}$$

 $^{^1}$ Если $\operatorname{char} \mathbbm{k} \neq 2$ соотношения $\xi_i \wedge \xi_i = 0$ вытекают из соотношений $\xi_i \wedge \xi_j = -\xi_j \wedge \xi_i$ и могут быть опущены. Однако когда $\operatorname{char} \mathbbm{k} = 2$ именно соотношения на квадраты $\xi_i \wedge \xi_i = 0$ отличает грассмановы переменные от обычных коммутативных.

В частности, каждый однородный многочлен чётной степени коммутирует со всеми грассмановыми многочленами.

Упражнение 8.10. Опишите $qenmp^1$ грассмановой алгебры.

8.4.1. Грассманова алгебра векторного пространства. Если в векторном пространстве V выбран базис e_1, \dots, e_n , алгебра грассмановых многочленов $\mathbb{R} \langle e_1, e_2, \dots, e_n \rangle$ от базисных векторов пространства V обозначается ΛV и называется грассмановой (или внешней) алгеброй векторного пространства V. Не апеллирующие к выбору базиса название и обозначение вызваны тем, что пространство однородных грассмановых многочленов степени 1 канонически отождествляется с пространством V и, таким образом, не зависит от выбора базиса, а пространство однородных грассмановых многочленов степени k является линейной оболочкой всевозможных произведений $v_1 \wedge v_2 \wedge \ldots \wedge v_k$ из k произвольных векторов $v_i \in V$ и тоже не зависит от выбора базиса. Обозначая пространство однородных грассмановых многочленов степени k через $\Lambda^k V$, мы получаем разложение алгебры ΛV в прямую сумму векторных пространств

$$\Lambda V = \bigoplus_{k=0}^{n} \Lambda^{k} V,$$

где ${\it \Lambda}^{0}{\it V}\stackrel{\rm def}{=} {\it k}\cdot 1$ обозначает одномерное пространство констант, тоже не зависящее от базиса.

8.4.2. Линейные замены переменных. Если векторы ${\pmb u}=(u_1,u_2,\dots,u_\ell)$ линейно выражены через векторы ${\pmb w}=(w_1,w_2,\dots,w_k)$ по формуле ${\pmb u}={\pmb w}\,{\mathcal C}$, где ${\mathcal C}=\left(c_{ij}\right)\in \operatorname{Mat}_{k\times\ell}({\Bbbk})$, то их грассмановы произведения $u_J=u_{j_1}\wedge u_{j_2}\wedge\dots\wedge u_{j_m}$ линейно выражаются через грассмановы произведения $w_I=w_{i_1}\wedge w_{i_2}\wedge\dots\wedge w_{i_m}$ по формулам

$$\begin{split} u_J &= u_{j_1} \wedge u_{j_2} \wedge \ldots \wedge u_{j_m} = \left(\sum_{i_1} w_{i_1} c_{i_1 j_1}\right) \wedge \left(\sum_{i_2} w_{i_2} c_{i_2 j_2}\right) \wedge \ldots \wedge \left(\sum_{i_m} w_{i_m} c_{i_m j_m}\right) = \\ &= \sum_{1 \leq i_1 < i_2 < \cdots < i_n \leq n} w_{i_1} \wedge w_{i_2} \wedge \ldots \wedge w_{i_n} \cdot \sum_{g \in S_m} \operatorname{sgn}(g) \, c_{i_{g(1)} j_1} c_{i_{g(2)} j_2} \ldots c_{i_{g(n)} j_n} = \sum_{I} w_{I} \cdot c_{IJ} \,, \end{split}$$

где $c_{IJ}=\det C_{IJ}$ обозначает определитель $m\times m$ -подматрицы $C_{IJ}\subset \mathcal{C}$, сосредоточенной в пересечениях столбцов с номерами из J и строк с номерами из I, а суммирование происходит по всем наборам $I=(i_1,i_2,\ldots,i_m)$ из m возрастающих номеров $1\leqslant i_1< i_2<\ldots< i_m\leqslant \ell$. Определитель $c_{IJ}=\det C_{IJ}$ называется IJ-тым минором m-того порядка в матрице C. Таким образом, IJ-тый элемент матрицы, выражающей грассманов моном u_J через грассмановы мономы w_I равен IJ-тому минору m-того порядка в матрице выражающей векторы \boldsymbol{u} через векторы \boldsymbol{w} .

В частности, если наборы векторов ${\pmb e}=(e_1,e_2,\ldots,e_n)$ и ${\pmb f}=(f_1,f_2,\ldots,f_n)$ оба являются базисами пространства V, то базисные грассмановы мономы e_J пространства $\Lambda^m V$ выражаются через базисные мономы f_I при помощи матрицы перехода размера ${m\choose n}\times {m\choose n}$, у которой в позиции IJ стоит IJ-тый минор (c_{IJ}) матрицы C_{fe} , выражающей ${\pmb e}$ через ${\pmb f}$. Эта матрица обозначается $\Lambda^m C_{fe}$ и называется m-той внешней степенью матрицы C_{fe} .

8.5. Соотношения Лапласа. Для набора возрастающих чисел $J=(j_1,\ldots,j_m)\subset\{1,\ldots,n\}$ положим $\deg J\stackrel{\mathrm{def}}{=} m,\,|J|\stackrel{\mathrm{def}}{=} j_1+j_2+\ldots+j_m$ и условимся обозначать через

$$\hat{J} = \left(\hat{j}_1, \hat{j}_2, \, \dots \, , \, \hat{j}_{n-m}\right) = \left\{1, 2, \, \dots \, , n\right\} \setminus J$$

 $^{^{1}}$ Т. е. подалгебру, состоящую из всех грассмановых многочленов, которые коммутируют со всеми грассмановыми многочленами.

дополнительный к J набор из $\deg \hat{J} = n - m$ возрастающих номеров.

Рассмотрим произвольную квадратную матрицу $A\in \operatorname{Mat}_{n\times n}(\Bbbk)$, столбцы которой обозначим α_1,\dots,α_n и будем воспринимать как векторы координатного пространства \Bbbk^n . Матрица A является матрицей перехода от этих векторов к стандартному базису e_1,\dots,e_n пространства \Bbbk^n . Для любых двух мультииндексов I,J одинаковой длины $\deg I=\deg J=m$ грассмановы мономы $\alpha_J=\alpha_{j_1}\wedge\dots\wedge\alpha_{j_m}$ и $\alpha_{\hat{l}}=\alpha_{\hat{l}_1}\wedge\dots\wedge\alpha_{\hat{l}_{n-m}}$ имеют дополнительные степени m и n-m и перемножаются по форм. (8-18) на стр. 117, которая с учётом упр. 8.5 имеет вид:

$$\alpha_{J} \wedge \alpha_{\hat{I}} = \begin{cases} (-1)^{|J| + \frac{m(m+1)}{2}} \alpha_{1} \wedge \alpha_{2} \wedge \dots \wedge \alpha_{n} & \text{при } I = J \\ 0 & \text{при } I \neq J \end{cases}.$$
 (8-20)

Выражая мономы α_I и $\alpha_{\hat{I}}$ в левой части (8-20) через базисные мономы e_K , получаем

$$\left(\sum_K e_K a_{KJ} \right) \, \wedge \, \left(\sum_L e_L a_{L\hat{I}} \right) = (-1)^{\frac{m(m+1)}{2}} e_1 \wedge e_2 \wedge \ldots \wedge e_n \sum_K (-1)^{|K|} a_{KJ} a_{\hat{K}\hat{I}} \, ,$$

где K пробегает все возрастающие мультииндексы длины $\deg K=m$. Так как правая часть (8-20) при I=J равна $(-1)^{\frac{m(m+1)}{2}+|J|}\det A\cdot e_1\wedge e_2\wedge\ldots\wedge e_n$, для любых двух наборов J,I из m строк произвольной квадратной матрицы A выполняются coomhomehus Jannaca

$$\sum_{K} (-1)^{|K|+|J|} a_{KJ} a_{\hat{K}\hat{I}} = \begin{cases} \det A & \text{при } I = J \\ 0 & \text{при } I \neq J \end{cases}$$
 (8-21)

где суммирование идёт по всем наборам K из $m = \deg K$ строк матрицы A.

При I = J соотношение (8-21) даёт формулу для вычисления определителя 1

$$\det A = \sum_{K} (-1)^{|K|+|J|} a_{KJ} a_{\hat{K}\hat{J}}$$
 (8-22)

через всевозможные миноры a_{KJ} порядка m, сосредоточенные в m фиксированных столбцах матрицы A с номерами J, и d ополнительные к ним миноры $a_{\hat{J}\hat{K}}$ порядка n-m, равные определителям матриц, получающихся из A вычёркиванием всех строк и столбцов, которые высекают минор a_{KJ} . Произведение $(-1)^{|K|+|J|}a_{\hat{K}\hat{J}}$ называется a лгебраическим d ополнением к минору a_{KJ} и обозначается \hat{a}_{KJ} .

Упражнение 8.11. Для любых матриц $A\in \operatorname{Mat}_n(\Bbbk), C\in \operatorname{Mat}_m(\Bbbk), B\in \operatorname{Mat}_{n\times m}(\Bbbk)$ покажите, что $\det \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & C \end{pmatrix} = \det A \cdot \det C.$

При $I \neq J$ соотношение (8-21) имеет вид $\sum_K a_{KJ} \hat{a}_{IK} = 0$ и называется теоремой об умножении на чужие алгебраические дополнения, поскольку его левая часть отличается от левой части формулы (8-22) тем, что миноры a_{KJ} умножаются не на свои алгебраические дополнения \hat{a}_{KJ} , а на дополнения \hat{a}_{IK} к минорам a_{IK} , сосредоточенным в другом наборе столбцов $I \neq J$.

Если согласованно занумеровать все m-элементные подмножества и все (n-m)-элементные подмножества в множестве $\{1,2,\ldots,n\}$ так, чтобы дополнительные подмножества J и \hat{J} имели одинаковые номера, то соотношения Лапласа можно записать одним равенством

$$\Lambda^m A \cdot \Lambda^{n-m} \hat{A}^t = \det A \cdot E \tag{8-23}$$

 $^{^{1}}$ С геометрической точки зрения эта формула вычисляет объём n-мерного параллелепипеда через объёмы его m-мерных и (n-m)-мерных граней.

на матрицы размера $\binom{n}{m} imes \binom{n}{m}$, в котором (IJ)-тый элемент матрицы $\varLambda^{n-m} \hat{A}^t$ равен

$$\hat{a}_{II} = (-1)^{|J|+|I|} a_{\hat{I}\hat{I}}.$$

Упражнение 8.12. Установите транспонированный вариант соотношений Лапласа

$$\sum_{K} a_{JK} \hat{a}_{IK} = \begin{cases} \det A & \text{при } I = J \\ 0 & \text{при } I \neq J \end{cases}$$
 (8-24)

Пример 8.8 (соотношения Плюккера)

Рассмотрим 2×4 матрицу $A = \left(a_{ij}\right) \in \operatorname{Mat}_{2 \times 4}(\Bbbk)$ и обозначим через A_{ij} её 2×2 минор, образованный i-м и j-м столбцами. Шесть чисел A_{ij} не могут принимать произвольные значения. Они связаны квадратичным соотношением Плюккера

$$A_{12}A_{34} - A_{13}A_{24} + A_{14}A_{23} = 0, (8-25)$$

которое получается при раскрытии нулевого определителя 4×4 матрицы $\binom{A}{A}$ по первым двум строкам.

Упражнение 8.13. Убедитесь в этом и для любых шести чисел A_{ij} , удовлетворяющих соотношению (8-25), явно предъявите 2 \times 4 матрицу A с 2 \times 2 минорами A_{ij} .

Пример 8.9 (Определитель пучка матриц)

Линейная оболочка пары непропорциональных квадратных матриц $A,B\in \mathrm{Mat}_{n\times n}(\Bbbk)$ называется nучком матриц и обозначается (AB). Таким образом, всякая матрица из пучка (AB) имеет вид t_0A+t_1B , где $t_0,t_1\in \Bbbk$, а её определитель $\det(t_0A+t_1B)$ является однородным многочленом степени n от t_0,t_1 . Покажем, что коэффициент этого многочлена при $t_0^kt_1^{n-k}$ равен

$$\sum_{II} a_{IJ} \hat{b}_{IJ}, \qquad (8-26)$$

где суммирование идёт по всем k-элементным подмножествам $I,J\subset\{1,2,\ldots,n\}$.

Для этого обозначим через a_1, a_2, \ldots, a_n и b_1, b_2, \ldots, b_n столбцы матриц A и B, понимаемые как векторы координатного пространства \mathbb{k}^n со стандартным базисом e_1, \ldots, e_n . Тогда

$$(t_0a_1 + t_1b_1) \wedge (t_0a_2 + t_1b_2) \wedge \, \dots \, \wedge (t_0a_n + t_1b_n) = \det(t_0A + t_1B) \, e_1 \wedge e_2 \wedge \dots \wedge e_n \, .$$

Моном $t_0^k t_1^{n-k}$ возникает в левой части при выборе первого слагаемого в каких-нибудь k из перемножаемых скобок и второго слагаемого в остальных n-k скобках. Если обозначить номера этих k скобок через $I=(i_1,i_2,\ldots,i_k)$ то вклад в коэффициент при $t_0^k t_1^{n-k}$ будет равен

$$\begin{split} (-1)^{\frac{k(k+1)}{2} + |I|} a_I \wedge b_{\hat{I}} &= (-1)^{\frac{k(k+1)}{2} + |I|} \Big(\sum_J e_J a_{JI} \Big) \wedge \Big(\sum_K e_K b_{K \hat{I}} \Big) = \\ &= (-1)^{\frac{k(k+1)}{2} + |I|} \sum_{JK} e_J \wedge e_K \cdot a_{JI} b_{K \hat{I}} = e_1 \wedge e_2 \wedge \ldots \wedge e_n \cdot \sum_J (-1)^{|I| + |J|} a_{JI} b_{\hat{I}\hat{I}} \end{split}$$

Полный коэффициент при $t_0^k t_1^{n-k}$ в $\det(t_0 A + t_1 B)$ получается суммированием таких подобных слагаемых по всем наборам I из k возрастающих номеров, что и даёт формулу (8-26). В обозначениях из (8-23) её можно переписать в виде

$$\det(t_0A + t_1B) = \sum_{k=0}^n \operatorname{tr}\left(\Lambda^k A \cdot \Lambda^{n-k} \hat{B}^t\right) t_0^k t_1^{n-k} , \tag{8-27}$$

Ответы и указания к некоторым упражнениям

Упр. 8.г. В силу знакопеременности $\omega(\dots,u,\dots,u,\dots) = -\omega(\dots,u,\dots,u,\dots)$, откуда $2\omega(\dots,u,\dots,u,\dots) = 0$, что возможно только если $\omega(\dots,u,\dots,u,\dots) = 0$.

Упр. 8.2. Индукция по n. Каждая перестановка $g=(g_1,g_2,\ldots,g_n)$ является композицией $g=\sigma\circ g'$ транспозиции σ , переставляющей между собою элементы n и g_n множества $\{1,2,\ldots,n\}$, и перестановки $g'=\sigma\circ g$, оставляющей на месте элемент n. По индукции, g' раскладывается в композицию транспозиций, не затрагивающих элемента n.

Упр. 8.3. $\max \ell(g) = n(n-1)/2$ достигается на единственной перестановке $(n, n-1, \dots, 1)$.

Упр. 8.5. Если все точки пересечения двойные и трансверсальные, две нити, выходящие из элементов i и j пересекаются между собою нечётное число раз если и только если (i,j) инверсна i. Знак тасующей перестановки $(i_1,\ldots,i_k,j_1,\ldots,j_m)$ равен $(-1)^{|I|+\frac{1}{2}k(k+1)}$, где $\mathit{sec}\ |I| \stackrel{\text{def}}{=} \sum_{\nu} i_{\nu}$. Действительно, нити, выходящие из чисел i_1,\ldots,i_k верхней строчки не пересекаются между собою и пересекают, соответственно, i_1-1,i_2-2,\ldots,i_k-k начинающихся левее нитей, выходящих из j-точек и тоже между собою не пересекающихся.

Упр. 8.7. Пусть модуль M порождается вектором e и F: $M \to M$ переводит эту образующую в $F(e) = \lambda e$, где $\lambda \in K$. Тогда для любого вектора v = xe имеем $F(xe) = xF(e) = \lambda xe = \lambda v$.

Упр. 8.8. Всюду плотность множества $\mathcal{D}(f)$ означает, что в любой ε -окрестности 2 каждой точки $p \in \mathbb{R}^m$ найдётся точка $r \neq p$, в которой $f(r) \neq 0$. Так как многочлен f ненулевой, имеется точка $q \in \mathbb{R}^m$ с $f(q) \neq 0$. Ограничение f на прямую (pq), будучи ненулевым многочленом от одной переменной, обращается в нуль лишь в конечном числе точек.

Упр. 8.10. При чётном n центр алгебры $\mathbbm{k} \langle \xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n \rangle$ линейно порождается мономами чётных степеней, при нечётном n — мономами чётных степеней и старшим мономом $\xi_1 \wedge \xi_2 \wedge \dots \wedge \xi_n$, степень которого нечётна.

Упр. 8.11. Разложите определитель по первым n столбцам.

Упр. 8.12. Это сразу следует из равенства $\det A = \det A^t$.

Упр. 8.13. Если $A_{12} \neq 0$, то можно взять

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -A_{23}/A_{12} & -A_{24}/A_{12} \\ 0 & A_{12} & A_{13} & A_{14} \end{pmatrix} \,.$$

Равенство

$$A_{34} = \det \begin{pmatrix} -A_{23}/A_{12} & -A_{24}/A_{12} \\ A_{13} & A_{14} \end{pmatrix}$$

эквивалентно квадратичному соотношению Плюккера³.

 $^{^{1}}$ В действительности картинку всегда можно нарисовать так, чтобы в этом случае была ровно одна точка пересечения.

 $^{^2}$ Под arepsilon-окрестностью точки $p\in\mathbb{R}^m$ мы понимаем m-мерный куб с центром в точке p и стороной 2arepsilon.